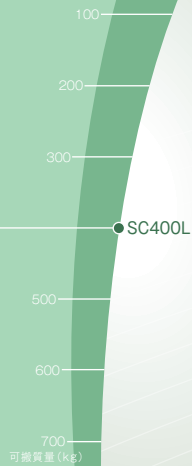


パワフルなロングリーチ重可搬ロボット

Powerful robot with a wide range of motion

SC400L



可搬質量400kg

- 余裕の可搬質量で、従来困難であった大形・重量物のロボット搬送が可能

十分な上下ストローク4.8m

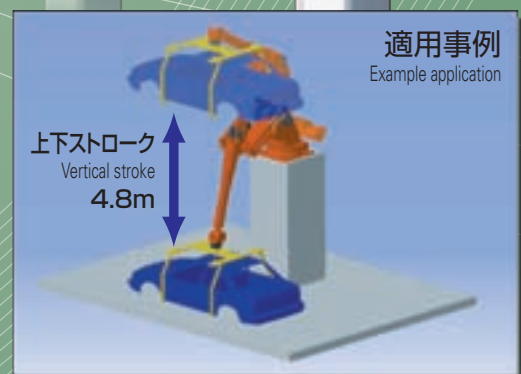
- ロングリーチを生かして、中2階の搬送ラインへの持ち上げ用途に最適
- フレキシブルなライン構成が可能

Payload capacity 400 kg

- Easily handles heavy loads like car bodies

4.8 meter vertical stroke

- Wide envelope is perfect for lifting between lines on two floors
- Makes line configuration more flexible



SC400L

◆ 本体仕様

Robot specifications

項目	Item	仕様	Specifications
ロボット型式	Robot model	SC400L-01	
構造	Structure	関節形 Articulated	
自由度	Number of axes	6	
駆動方式	Drive system	ACサーボ方式 AC servo system	
最大動作範囲 Max. operating area	腕 Arm	J1 旋回 Swivel	$\pm 2.62\text{rad}(\pm 150^\circ)$
		J2 上下 Upward/downward	$+1.83 \sim -0.44\text{rad}(+105^\circ \sim -25^\circ)$
		J3 前後 Forward/backward	$+2.09 \sim -0.44\text{rad}(+120^\circ \sim -25^\circ)$
	手首 Wrist	J4 回転2 Rotation2	$\pm 5.24\text{rad}(\pm 300^\circ)$
		J5 曲げ Bend	$\pm 2.09\text{rad}(\pm 120^\circ)$
		J6 回転1 Rotation1	$\pm 6.28\text{rad}(\pm 360^\circ)$
最大速度 Max. velocity	腕 Arm	J1 旋回 Swivel	1.40rad/s(80°/s)
		J2 上下 Upward/downward	1.40rad/s(80°/s)
		J3 前後 Forward/backward	1.40rad/s(80°/s)
	手首 Wrist	J4 回転2 Rotation2	1.57rad/s(90°/s)
		J5 曲げ Bend	1.57rad/s(90°/s)
		J6 回転1 Rotation1	2.53rad/s(145°/s)
可搬質量 ^{*1} Payload	手首部 Wrist	400kg	
	第1アーム上負荷 Forearm	10kg ^{*2}	
	J3軸上部 J3 forearm	30kg ^{*1}	
許容静負荷トルク Allowable static load torque	J4 回転2 Rotation2	1960N·m	
	J5 曲げ Bend	1960N·m	
	J6 回転1 Rotation1	980N·m	
許容最大慣性モーメント ^{*2} Max. allowable moment of inertia	J4 回転2 Rotation2	200kg·m ²	
	J5 曲げ Bend	200kg·m ²	
	J6 回転1 Rotation1	147kg·m ²	
位置繰り返し精度 ^{*3}	Repeatability	$\pm 0.5\text{mm}$	
周囲温度	Ambient temperature	0~45℃	
周囲湿度	Ambient humidity	20~85%RH(結露無きこと) 20~85%RH (without condensation)	
振動値	Vibration	0.5G 以下 Less than 0.5G	
設置条件	Installation	棚置 Shelf	
本体質量	Robot mass	3800kg	

1[rad] = 180/π[°], 1[N·m] = 1/9.8[kgf·m]

※1: 取り付け場所、手首負荷質量により変化します。

※2: 手首許容慣性モーメントは、手首負荷条件により異なりますので、ご注意ください。

※3: JIS B 8432に準拠しています。

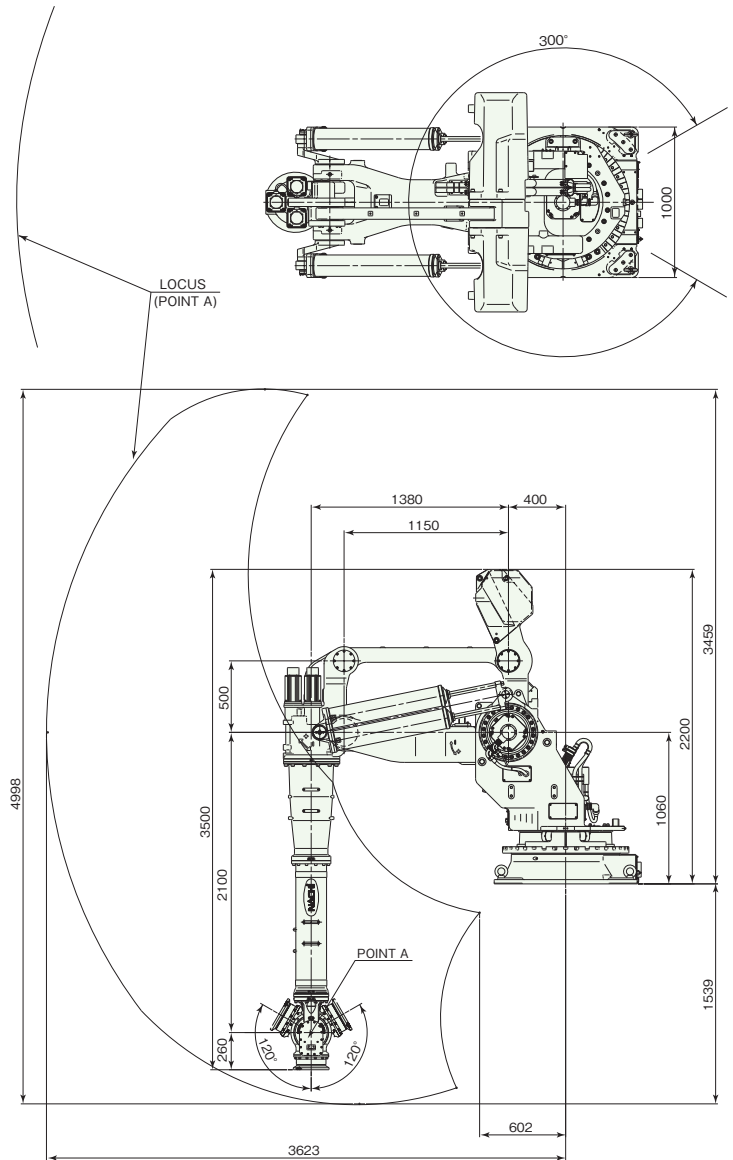
※1: This value varies from the installed position and the wrist load mass.

※2: Note that wrist moment of inertia varies depending on wrist load conditions.

※3: JIS B 8432 compliant.

◆ 外形寸法及び動作範囲

Exterior dimensions and operating envelope



●製品改良のため、定格、仕様、外寸などの一部を予告なしに変更することがあります。

●本製品の最終使用者が軍事関係、または兵器等の製造用に使用する場合、「外国為替及び外国貿易管理法」の定める輸出規制の対象となることがあります。輸出される際には、十分な審査及び必要な輸出手続きをお取り下さい。

*The specifications are subject to changes without notice.

*In case that an end user uses this product for military purpose or production of weapon, this product may be liable for the subject of export restriction stipulated in the Foreign Exchange and Foreign Trade Control Law. Please go through careful investigation and necessary formalities for export.

NACHI
株式会社 不二越

東京本社 東京都港区東新橋1-9-2 汐留住友ビル17F 〒105-0021

Tel: 03-5568-5111 Fax: 03-5568-5206

富山本社 富山市不二越本町1-1-1 〒930-8511

Tel: 076-423-5111 Fax: 076-493-5211

URL: <http://www.nachi-fujikoshi.co.jp>

東日本支社 Tel: 03-5568-5286 北陸支店 Tel: 076-425-8013

中日本支社 Tel: 052-769-6825 広島支店 Tel: 082-568-7460

西日本支社 Tel: 06-7178-5105 国際営業本部 Tel: 03-5568-5245

株式会社 ナチロボットエンジニアリング

NACHI ROBOTのサービス・メンテナンスは—

本 社 Tel: 03-5568-5180 大阪センター Tel: 072-806-3381

北関東センター Tel: 0276-33-7888 広島センター Tel: 082-284-5175

東北サービス室 Tel: 022-346-0605 岡山サービス室 Tel: 0866-90-3407

西関東センター Tel: 0467-71-5115 九州センター Tel: 093-434-9133

名古屋センター Tel: 0565-29-5811 北陸センター Tel: 076-423-6283

東海サービス室 Tel: 053-454-4160

(Tokyo Head Office) Shiodome Sumitomo Bldg.17F 1-9-2 Higashi-shinbashi, Minato-ku, Tokyo105-0021, Japan

Tel: +81-(0)3-5568-5111 Fax: +81-(0)3-5568-5206

(Toyama Head Office) 1-1-1 Fujikoshi-Honmachi, Toyama 930-8511, Japan

Tel: +81-(0)76-423-5111 Fax: +81-(0)76-493-5211

(Oversea Div.) Tel: +81-(0)3-5568-5245

CATALOG NO.

7314-4

2012.05.Y-ABE-ABE